

6. přednáška

```
$$ \xdef\scal{\#1#2{\langle #1, #2 \rangle} \xdef\norm{\#1{\left\| \#1 \right\|}} \xdef\dist{\rho} \xdef\and{\&} \xdef\AND{\quad \wedge \quad} \xdef\brackets{\#1{\left\{ \#1 \right\}}} \xdef\parc{\#1#2{\frac{\partial #1}{\partial #2}}} \xdef\mtr{\#1{\begin{pmatrix} #1 \end{pmatrix}}} \xdef\bm{\boldsymbol{\#1}} \xdef\mcal{\mathcal{\#1}} \xdef\vv{\mathbf{\#1}} \xdef\vvp{\mathbf{\#1}} \xdef\ve{\varepsilon} \xdef\l{\lambda} \xdef\th{\vartheta} \xdef\alpha{\alpha} \xdef\vf{\varphi} \xdef\Tagged{\text{\#1}} \xdef\tagEqHere{\#2\#eq-\#1\{\text{\#1}\}} \xdef\tagDeHere{\#2\{\text{\#2}\#de-\#1\{\text{\#1}\}} \xdef\tagEq{\#1\{\text{\#eq-\#1}\{\text{\#1}\}} \xdef\tagDe{\#1\{\text{\#de-\#1}\{\text{\#1}\}} \xdef\T{\text{\#1}} \xdef\htmlId{\text{\#1}} \xdef\cone{\text{\mathrm{cone}}\#1} \xdef\aff{\text{\mathrm{aff}}\#1} \xdef\lin{\text{\mathrm{Lin}}\#1} \xdef\span{\text{\mathrm{span}}\#1} \xdef\O{\mathcal{O}} \xdef\ri{\text{\mathrm{ri}}\#1} \xdef\rd{\text{\mathrm{r}}\partial\#1} \xdef\interior{\text{\mathrm{int}}\#1} \xdef\proj{\text{\mathrm{P}}\iota} \xdef\epi{\text{\mathrm{epi}}\#1} \xdef\grad{\text{\mathrm{grad}}\#1} \xdef\gradT{\text{\mathrm{grad}}^T\#1} \xdef\gradx{\text{\mathrm{grad}}_x\#1} \xdef\hess{\text{\mathrm{hess}}\#1} \xdef\hessx{\text{\mathrm{hess}}_x\#1} \xdef\jacobx{\text{\mathrm{jacob}}_x\#1} \xdef\jacob{\text{\mathrm{jacob}}\#1} \xdef\subdif{\text{\mathrm{subdif}}\#1} \xdef\co{\text{\mathrm{co}}\#1} \xdef\iter{\text{\mathrm{iter}}\#1} \xdef\str{\text{\mathrm{str}}\#1} \xdef\spv{\text{\mathrm{spv}}\#1} \xdef\civ{\text{\mathrm{civ}}\#1} \xdef\other{\text{\mathrm{other}}\#1} \xdef\xx{\text{\mathrm{xx}}\#1} \xdef\yy{\text{\mathrm{yy}}\#1} $$
```

Pokračování

Počítali jsme stacionární vektor \vv{x} pro přechodovou matici A , tj. $\vv{A} \vv{x} = \vv{x}$

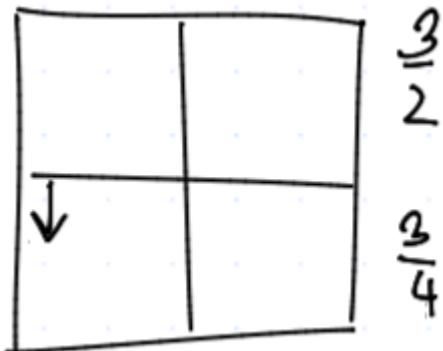
Mějme počáteční pravděpodobnostní vektor \vv{x}_0 $\vv{x}_0 = \text{mtr}\{ p_0 q_0 \mid p_0(1 - q_0) \mid (1 - p_0)q_0 \mid (1 - p_0)(1 - q_0) \}$ A jistě $\vv{x}_1 = A \vv{x}_0$, $\vv{x}_2 = A \vv{x}_1 = A^2 \vv{x}_0$.
Navíc $w(\vv{x}_0 + \delta A \vv{x}_0 + \delta A^2 \vv{x}_0 + \dots) = w(E + \delta A + \delta A^2 + \dots) \vv{x}_0 = w \underbrace{(E - \delta A)^{-1} \vv{x}_0}_{\vv{y}}$, což je tedy $\vv{y} = B^{-1} \vv{x}_0$.

A tím pádem dostaneme opět lineární závislost výhry na parametru p_i .

Evoluční algoritmy

	A	B	
A	1	2	
B	0	1,5	

A počítejme $\frac{1}{3} \cdot 1 + \frac{2}{3} \cdot 2 = \frac{5}{3}$



Úloha o dohodě

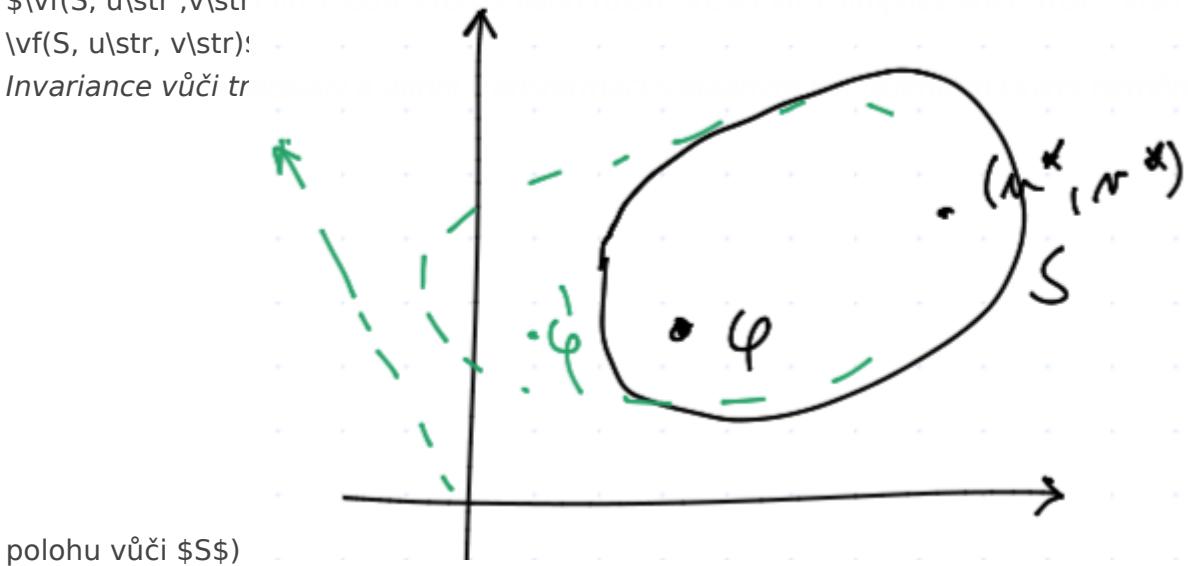
Nechť \mathcal{D} je množina všech úloh o dohodě (pouze hry 2 hráčů) s funkcií $v_f : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}^2$.

Dále nechť úloha $(S, u\text{-str}, v\text{-str})$, kde S je **konvexní a kompaktní podmnožina** v \mathbb{R}^2 a $(u\text{-str}, v\text{-str}) \in S$ je výchozí dvojice výher, která je dána tím, co si hráči zaručí - přičemž hledá optimální situaci

■ S je podmnožina, na které se mohou hráči "hýbat"

Požadavky na v_f

- $\forall f(S, u\text{str}, v\text{str}) \geq (u\text{str}, v\text{str})$ (bavíme se pouze o výhráč - tzn. cca Paretovská optimalita)
- $\forall f(S, u\text{str}, v\text{str}, u\text{str}) \in S$
- $(u, v) \in S \wedge (u, v) \geq (u\text{str}, v\text{str}) \implies (u, v) = (u\text{str}, v\text{str})$
- $\forall f(S, u\text{str}, v\text{str}) \geq (u\text{str}, v\text{str})$
- Invariance vůči tr



- S je symetrická vůči ose $x = y$ a $u\text{str} = v\text{str}$ $\implies \forall f(S, u\text{str}, v\text{str})$ leží na $x = y$
- $(u\text{str}, v\text{str}) \in T \subseteq S \implies \forall f(T, u\text{str}, v\text{str}) \leq \forall f(S, u\text{str}, v\text{str})$

Lze ukázat, že taková funkce $\forall f$ splňující 1.-7. **neexistuje**

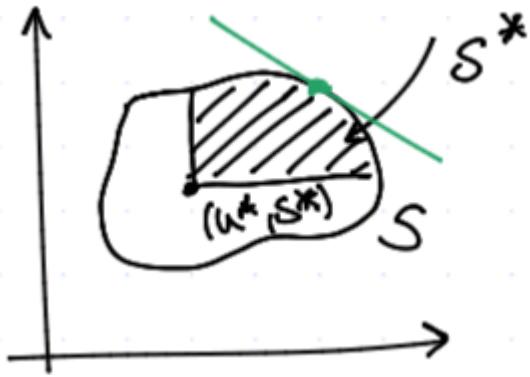
« Podmínka 7. je velmi silná a pokazí nám to

Věta $\forall D\{NASH\}$

Existuje právě jedno $\forall f$ splňující 1.-6..

Lemma $\forall D\{L1\}$

Nechť $\exists u, v \in S \quad u > u\text{str}, v > v\text{str}$, pak existuje jediné maximum funkce $g(u, v) = (u - u\text{str})(v - v\text{str})$ na množině $S_+ = \{(u, v) \in S \mid u \geq u\text{str}, v \geq v\text{str}\}$.



Důkaz

Jistě g je spojitá, S je kompaktní. Lze předpokládat, že $(u^*, v^*) = (0,0)$ (posunutím do počátku). Mějme $(u', v'), (u'', v'')$ maxima g .

Můžeme předpokládat, že $u' > u''$ a jistě i $v' < v''$. Potom $\frac{u' + u''}{2}, \frac{v' + v''}{2} = \frac{(u' + u'') (v' + v'')}{4} = \frac{u' v' + u'' v' + u' v'' + u'' v''}{4} > ? g(u', v') = u' v' = u'' v''$ Nerovnost odpovídá $u' v' + u'' v' > u' v'' + u'' v'' \iff (u' - u'')(v'' - v') > 0$, což ale jistě platí. Tedy jsme našli nové maximum, což je spor. \blacksquare

Lemma $\mathcal{D}\{L2\}$

Za předpokladů $\text{tagDe}\{L1\}$ nechť $h(u,v) = (\bar{v} - v)u + (\bar{u} - u)v$, kde (\bar{u}, \bar{v}) je bod, ve kterém se realizuje maximum g z $\text{tagDe}\{L1\}$. Pak pro libovolné $(u,v) \in S$ platí $h(u,v) \leq h(\bar{u}, \bar{v})$.

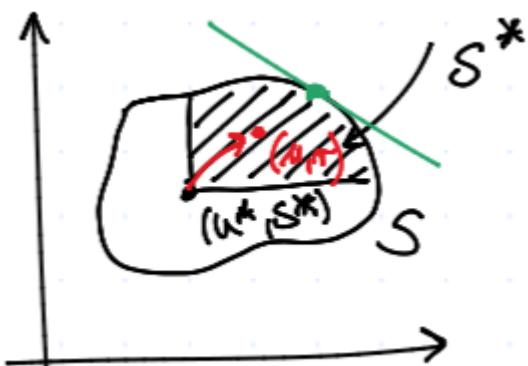
Důkaz

Sporem, nechť $h(u,v) > h(\bar{u}, \bar{v})$ pro nějaké $(u,v) \in S$. Nechť $\vee \in (0,1)$ a $(u', v') = (\bar{u}, \bar{v}) + \vee((u,v) - (\bar{u}, \bar{v}))$. Pak ale $h(u' - \bar{u}, v' - \bar{v}) = h(u,v) - h(\bar{u}, \bar{v}) > 0$. Nyní dosadíme $g(u', v') = (\bar{u} - \vee(u - \bar{u}) - u)v - (\bar{v} - \vee(v - \bar{v}) - v)\bar{u} = (\bar{u} - u)\bar{v} - \vee((u - \bar{u})(\bar{v} - v) + (\bar{u} - u)(v - \bar{v})) + \vee^2(u - \bar{u})(v - \bar{v})$. A derivací podle \vee $0 < \alpha + \beta \vee + \gamma \vee^2 \rightarrow \beta + 2\gamma \vee$, tedy s růstem \vee roste derivace na vhodném $(0, \vee_0)$. Tedy g je rostoucí, což je spor s $\text{tagDe}\{L1\}$.

Důkaz $\text{tagDe}\{\text{NASH}\}$

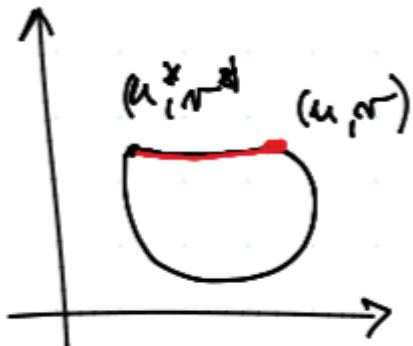
Nastane právě jedna z možností

1. existuje $(u,v) \in S$ takové, že $u > u^*, v > v^*$



Potom vezmeme (\bar{u}, \bar{v}) z $\text{tagDe}\{L1\}$.

2. Neplatí 1., ale existuje $(u, v) \in S$ takové, že $u > \bar{u}$ a $v = \bar{v}$



V tomto případě vezmeme $\bar{v} = v$ a s \bar{u} jdeme na maximum $(u \in S)$

3. Neplatí 1., ale existuje $(u, v) \in S$ takové, že $v > \bar{v}$ (a $u = \bar{u}$)

ANALOGICKY

4. Neplatí nic, z 1. - 3., tzn. $\bar{u} = u$ a $\bar{v} = v$. \blacksquare

Příklad

Mějme bimaticovou hru

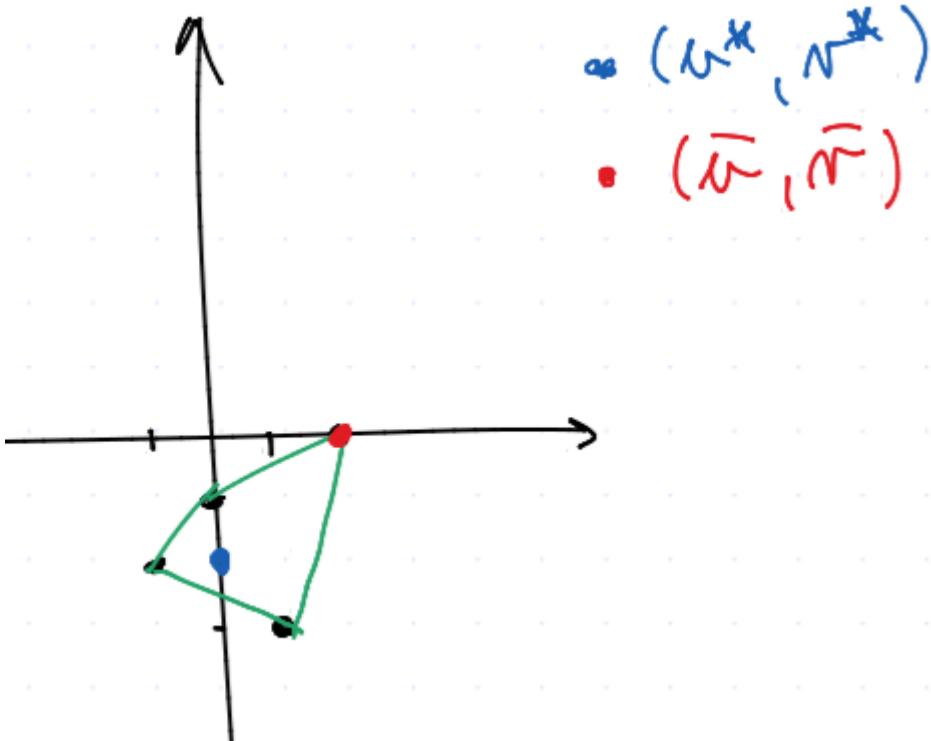
- student

$$A = \begin{pmatrix} \text{učí} & \text{neučí} \\ \text{dá} & \text{nedá} \end{pmatrix} \quad \overbrace{\text{mtr}{2 & -1 \& 1 \& 0}}^{\text{dá} \& \text{nedá}}$$

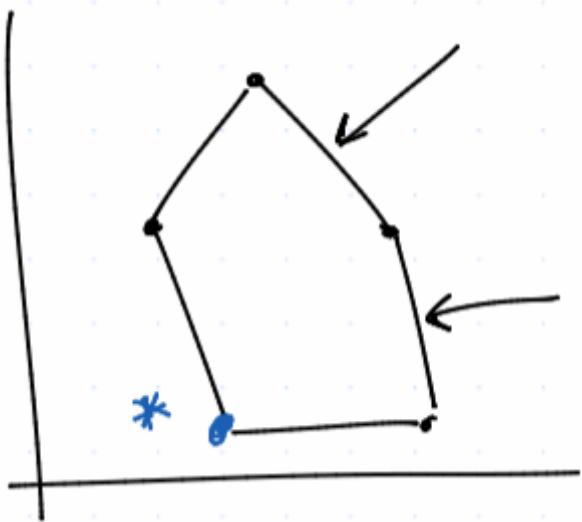
- učitel

$$B = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ -3 & -1 \end{pmatrix}$$

U bimaticových her je S konvexní obal všech situací a bodů z dolních hodnot



Zajímavější případ



Revision #4

Created 20 March 2023 07:02:37 by Sceptri

Updated 17 April 2023 20:33:48 by Sceptri