

# M5120 Lineární statistické modely

- [2. cvičení](#)
- [3. cvičení](#)
- [4. cvičení](#)
- [5. cvičení](#)
- [7. cvičení](#)
- [9. cvičení](#)
- [10. cvičení](#)

## 2. cvičení

```
$$ \xdef\mcal#1{\mathcal{#1}} \xdef\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle} \xdef\N{\mathbb N}
\xdef\R{\mathbb R} \xdef\Q{\mathbb{Q}} \xdef\Z{\mathbb{Z}} \xdef\D{\mathbb{D}}
\xdef\bm#1{\boldsymbol{#1}} \xdef\vv#1{\mathbf{#1}} \xdef\vvp#1{\pmb{#1}}
\xdef\floor#1{\lfloor #1 \rfloor} \xdef\ceil#1{\lceil #1 \rceil} \xdef\grad#1{\mathrm{grad} , #1}
\xdef\ve{\varepsilon} $$
```

## Lineární model

Obecně má tvar  $Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i,1} + \dots + \beta_k x_{i,k} + \ve_i$ , kde  $i = 1, \dots, n$ .  $Y_i$  je naše "cílová proměnná" (regresand). Proměnné  $x_{i,1}, \dots, x_{i,k}$  jsou kovariáty (regresor, prediktor) a jsou pevně dané. Dále máme regresní koeficienty  $\beta_0, \dots, \beta_k$  a  $\ve_i$  je náhodná proměnná chyby.

Také platí  $\ve_i \sim^{iid} (0, \sigma^2)$   $E(\ve_i) = 0$   $var(\ve_i) = \sigma^2$   $cov(\ve_i) = 0$

Celkem máme 
$$\begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & x_{1,1} & \dots & x_{1,k} \\ 1 & x_{2,1} & \dots & x_{2,k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n,1} & \dots & x_{n,k} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_k \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \ve_1 \\ \ve_2 \\ \vdots \\ \ve_n \end{pmatrix}$$
$$\tag{LSM} \quad A \text{ vektorově } \vv{Y} = \underbrace{\vv{X}}_{\text{matice plánu}} \cdot \vvp{\beta} + \vvp{\ve}$$

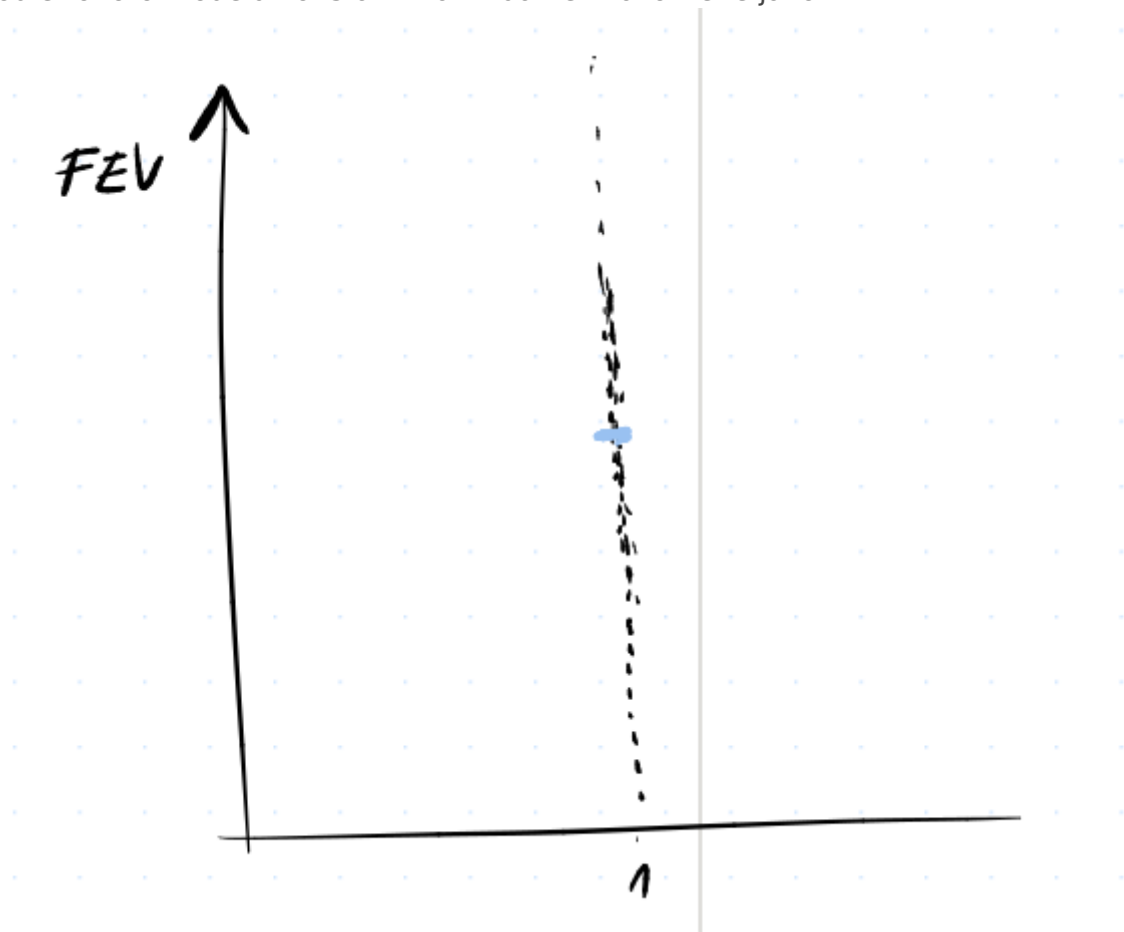
Tedy pro 2. cvičení

## 02 / a)

$$FEV_i = \beta_0 + \ve_i$$

Můžeme si představit jako funkci  $y = \beta_0$

A matice plánu bude  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \end{pmatrix}$  Tedy kapacita plic je podle tohoto modelu konstantní a vizuálně znázorněné jako

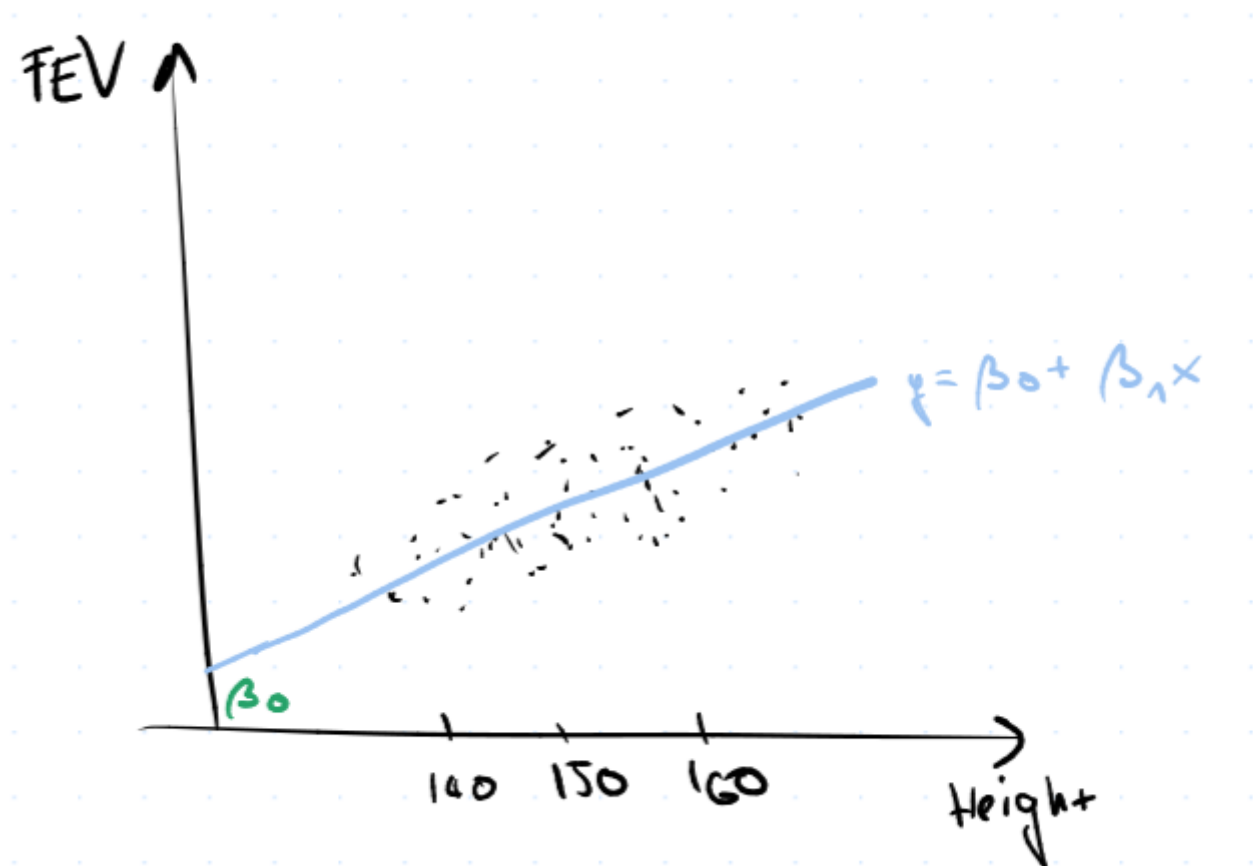


02 / c)

$$FEV_i = \beta_0 + \beta_1 \cdot \text{Height}_i + \epsilon_i$$

Kapacitu plic modelujeme pomocí výšky. Tedy v tomto případě chceme funkci  $y = \beta_0 + \beta_1 x$ .

A graficky



A matice plánu tentokrát bude  $\begin{pmatrix} 1 & \text{Height}_1 & 1 & \text{Height}_2 & \vdots & 1 & \text{Height}_n \end{pmatrix}$ , což dosazujeme do (LSM).

Tedy máme model hledáme  $y = \beta_0 + \beta_1 x$  a zde

- $\beta_0$  ... střední hodnota predikce při nulových hodnotách ostatních prediktorů
- $\beta_1$  ... nárůst střední hodnoty predikce při nárůstu výšky (prediktor  $\text{Height}$ ) o 1 cm

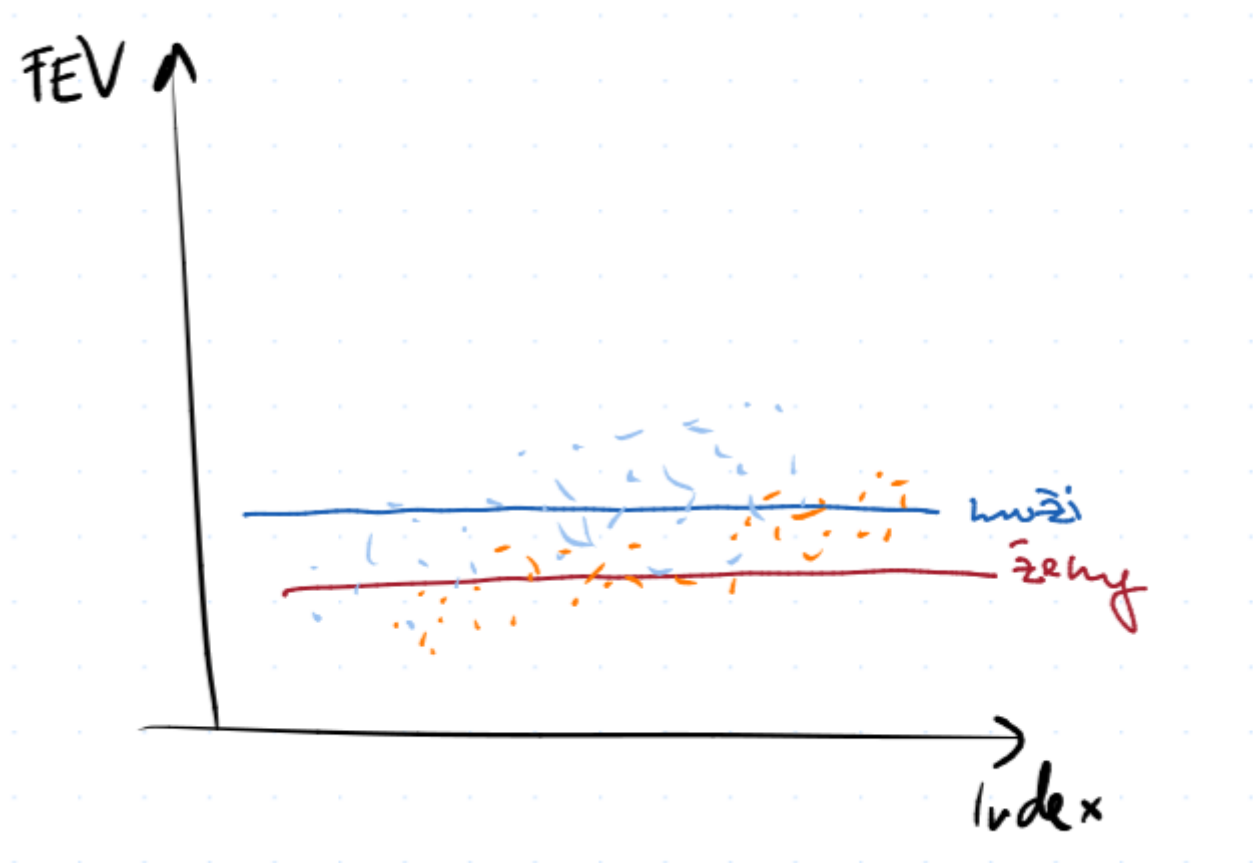
## 02 / b)

$$FEV_i = \beta_0 + \beta_1 \cdot \text{Sex}_i + \epsilon_i$$

a  $\beta_1$  zde reprezentuje rozdíl predikce mezi muži a ženami s maticí plánu  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & \vdots & 1 & 1 \end{pmatrix}$ ,

kde 1 reprezentuje muže.

A graficky



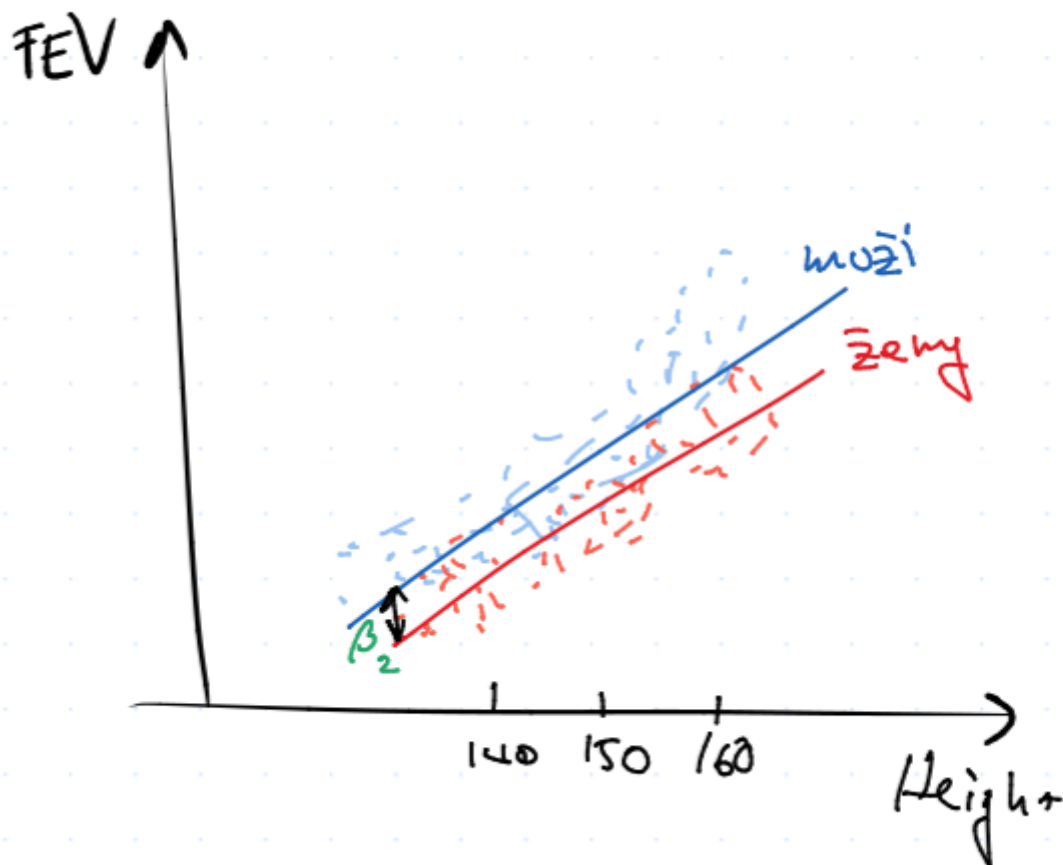
02/ d)

$FEV_i = \beta_0 + \beta_1 \cdot \text{Height}_i + \beta_2 \text{Height}_i^2 + \epsilon_i$  V tomto případě je  $\beta_1, \beta_2$  jsou složité na interpretaci

A matice plánu by v tomto případě byla 
$$\begin{pmatrix} 1 & \text{Height}_1 & \text{Height}_1^2 \\ 1 & \text{Height}_2 & \text{Height}_2^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \text{Height}_n & \text{Height}_n^2 \end{pmatrix},$$

02 / e)

$FEV_i = \beta_0 + \beta_1 \cdot \text{Height}_i + \beta_2 \text{Sex}_i + \epsilon_i$  s maticí plánu 
$$\begin{pmatrix} 1 & \text{Height}_1 & 0 \\ 1 & \text{Height}_2 & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \text{Height}_n & 1 \end{pmatrix},$$
 přičemž ve 3. sloupci jsou 1\$ značí muže.



A hledáme přímku  $y = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 \text{I} \set{\text{Sex} = \text{"male"}}$

s významem koeficientů

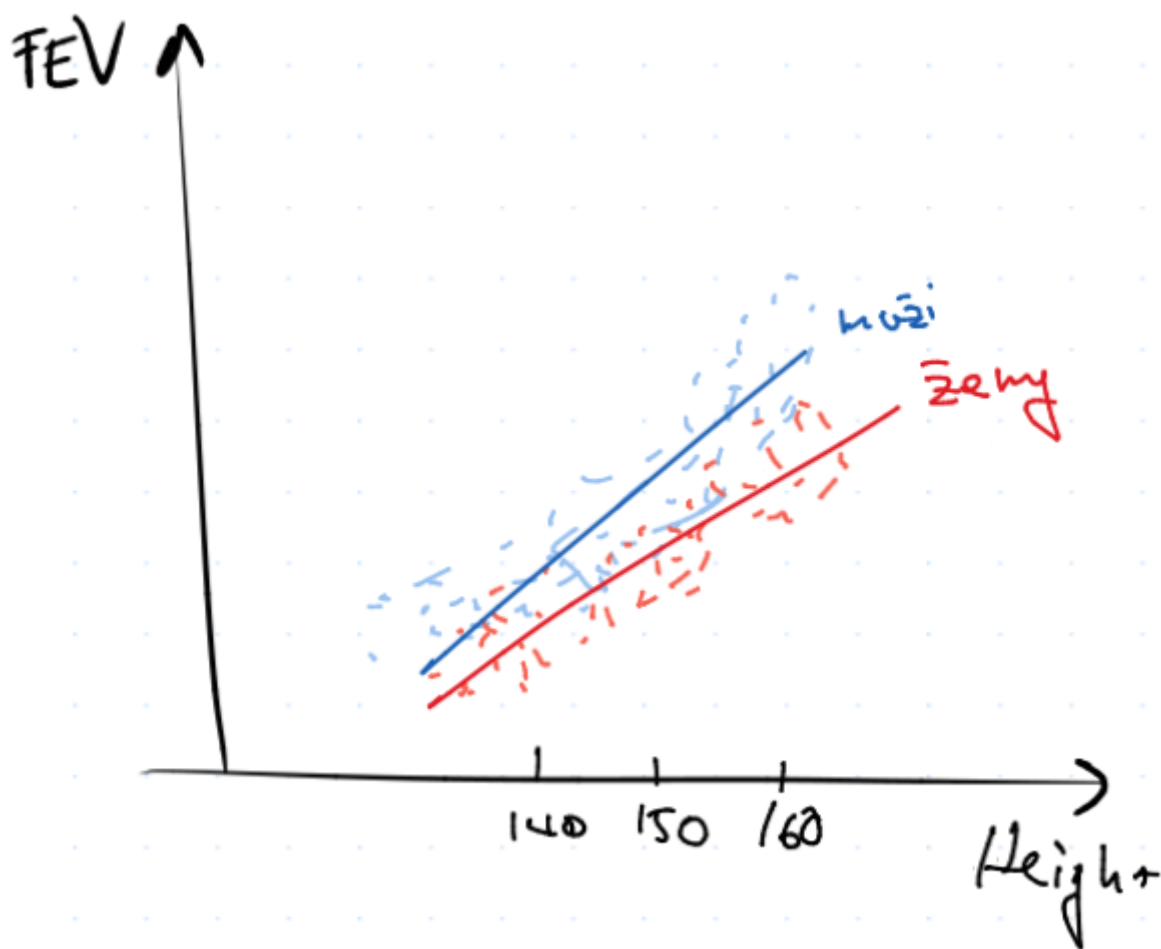
- $\beta_0$  ... střední hodnota predikce při nulových hodnotách ostatních prediktorů (nulová výška a ženské pohlaví)
- $\beta_1$  ... změna střední hodnoty predikce při nárůstu výšky (prediktor  $\text{Height}$ ) o 1 cm pro ženy
- $\beta_2$  ... rozdíl střední hodnoty predikce mezi muži a ženami

## 02 / g)

$$\text{FEV}_i = \beta_0 + \beta_1 \cdot \text{Height}_i + \beta_2 \text{Sex}_i + \beta_3 (\text{Sex}_i \times \text{Height}_i) + \epsilon_i$$
kde člen  $\text{Sex}_i \times \text{Height}_i$  **interakce** a matice plánu bude
$$\begin{pmatrix} 1 & \text{Height}_1 & 0 & 0 \\ 1 & \text{Height}_2 & 1 & \text{Height}_2 \\ 1 & \text{Height}_3 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \text{Height}_n & 1 & \text{Height}_n \end{pmatrix}$$
, přičemž ve 3. sloupci jsou 1 značí muže.

A hledáme přímku  $y = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 \text{I} \set{\text{Sex} = \text{"male"}} + \beta_3 x \text{I} \set{\text{Sex} = \text{"male"}}$ , tj.

- žena ...  $y = \beta_0 + \beta_1 x$
- muž ...  $y = (\beta_0 + \beta_2) + (\beta_1 + \beta_3)x$



Zde  $\beta_3$  značí rozdíl střední hodnoty predikce mezi muži a ženami při nárůstu výšky o 1 cm

“ rozdíl rychlosti růstu  $\text{FEV}$  mezi muži a ženami

## Interpretation

- “keeping the values of all the other covariates fixed, a unit increase in  $x_i$  is associated with a  $\hat{\beta}_i$  increase in  $E Y$ ”
  - ▶ suitably adapted for categorical predictors and potentially interactions, and depends on the choice of the identifiability conditions
  - ▶ polynomials need a more complex interpretation
- is it meaningful to imagine that a covariate changes while all the other remain fixed?



# 3. cvičení

```
$$ \xdef\mcal#1{\mathcal{#1}} \xdef\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle} \xdef\N{\mathbb N}
\xdef\R{\mathbb R} \xdef\Q{\mathbb{Q}} \xdef\Z{\mathbb{Z}} \xdef\D{\mathbb{D}}
\xdef\bm#1{\boldsymbol{#1}} \xdef\vv#1{\mathbf{#1}} \xdef\vp#1{\pmb{#1}}
\xdef\floor#1{\lfloor #1 \rfloor} \xdef\ceil#1{\lceil #1 \rceil} \xdef\grad#1{\mathrm{grad} , #1}
\xdef\ve{\varepsilon} $$
```

## Příklad 1

Máme symetrickou, pozitivně definitní matici  $m \times m$  značenou  $\Sigma$ .

a)

Poz. def  $\iff$  všechna vlastní čísla jsou kladná  $\implies \det(\lambda_1 \dots \lambda_m) > 0$   
 $\implies$  inverze bude existovat  $\implies h(\Sigma) = m$

b)

Matice  $\Sigma$  je *samoadjungovaný operátor* Inverzi sestojíme pomocí spektrálního rozkladu.  $\Sigma = U \Lambda U^T$ , kde  $U$  je tvořená vlastními vektory a je ortogonální ( $U \cdot U^T = I$ ) a  $\Lambda$  je diagonální matice vlastních čísel.

Pak inverze je  $\Sigma^{-1} = U \Lambda^{-1} U^T$

A jako ověření  $\Sigma \Sigma^{-1} = U \Lambda U^T U \Lambda^{-1} U^T = I$

c)

Ze spektrálního rozkladu je jisté matice  $\Sigma^{-1}$  pozitivně definitní. Nechť  $\forall x \neq 0$  libovolné, pak  $\forall x^T \Sigma^{-1} x = \forall x^T U \Lambda^{-1} U^T x = \forall x^T U \Lambda^{-\frac{1}{2}} \Lambda^{-\frac{1}{2}} U^T x$ , kde  $\Lambda^{-\frac{1}{2}}$  je matice s

převrácenými hodnotami odmocnin vlastních čísel matice  $\Sigma$  na diagonále a tedy 
$$\underbrace{(\mathbf{x}^T \mathbf{U} \Lambda^{-\frac{1}{2}})^T \mathbf{y}}_{\mathbf{y}^T \mathbf{U} \Lambda^{-\frac{1}{2}} \mathbf{x}} = \sqrt{\mathbf{y}^T \mathbf{U} \Lambda^{-\frac{1}{2}} \mathbf{U}^T \mathbf{y}} > 0$$

d)

Mějme množinu  $S_c$  takovou, že 
$$S_c = \{ \mathbf{x} \in \mathbb{R}^m \mid (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu})^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}) = c \},$$
 kde  $\boldsymbol{\mu} \in \mathbb{R}^m$  a  $c \in \mathbb{R}$ .

Pro  $c < 0$  je  $S_c \equiv \emptyset$ .

Dále pro  $c = 0$  je řešením pouze  $S_c = \{ \boldsymbol{\mu} \}$ .

Nakonec pro  $c > 0$  je 
$$\underbrace{(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu})^T \mathbf{U}}_{\mathbf{y}} \Lambda^{-1} \mathbf{U}^T (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}) = \mathbf{y}^T \Lambda^{-1} \mathbf{y} = c$$
 pro  $m = 2$  tedy 
$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\lambda_2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = c$$
 
$$\frac{y_1^2}{\lambda_1} + \frac{y_2^2}{\lambda_2} = c,$$
 což je **rovnice elipsy** se středem  $(\mu_1, \mu_2)$  a směry os jsou právě vlastní vektory  $\Sigma$ . Nakonec délky poloos budou  $\sqrt{c \lambda_i}$



Analogicky pro  $m > 2$  dostaneme **elipsoid**.

## Příklad 4

Matice  $\Sigma$  je poz. **semidef** matice symetrická matice  $m \times m$ .

a)

$$h(\Sigma) = r, \quad \text{kde } 0 < r \leq m.$$

Nahradíme  $\mathbf{U}$  za matici 
$$\mathbf{U}_1 = \begin{pmatrix} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \dots & \mathbf{u}_r \\ \mathbf{u}_{r+1} & \dots & \mathbf{u}_m \end{pmatrix}$$
 a také 
$$\Lambda_1 = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_r)$$

b)

Sestrojíme matici  $\tilde{\Sigma}$  takovou, že  $\tilde{\Sigma} \tilde{\Sigma}^T = \Sigma$  jako  $\tilde{\Sigma} = U_1 \Lambda_1^{-\frac{1}{2}}$ , když je  $h(\Sigma) = r$  a pro  $h(\Sigma) = m$  jako  $\tilde{\Sigma} = U \Lambda^{-\frac{1}{2}}$ .

d)

“ Zde značím pseudoinverzi matice  $A$  jako  $A^\dagger$

$\tilde{\Sigma}^\dagger = \Lambda_1^{-\frac{1}{2}} U_1^T$  a pro tuto matici bychom ukázali všechny 4 vlastnosti pseudoinverze, tj.

- $A A^\dagger A = A$
- $A^\dagger A A^\dagger = A^\dagger$
- $(A^\dagger A)^T = A^\dagger A$
- $(A A^\dagger)^T = A A^\dagger$

# 4. cvičení

```
$$ \xdef\mc{#1}{\mathcal{#1}} \xdef\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle} \xdef\N{\mathbb N}
\xdef\R{\mathbb R} \xdef\Q{\mathbb{Q}} \xdef\Z{\mathbb{Z}} \xdef\D{\mathbb{D}}
\xdef\bm#1{\boldsymbol{#1}} \xdef\vv#1{\mathbf{#1}} \xdef\vvp#1{\pmb{#1}}
\xdef\floor#1{\lfloor #1 \rfloor} \xdef\ceil#1{\lceil #1 \rceil} \xdef\grad#1{\mathrm{grad} , #1}
\xdef\ve{\varepsilon} \xdef\im#1{\mathrm{im}(#1)} \xdef\tr#1{\mathrm{tr}(#1)}
\xdef\norm#1{\left\| \left\| #1 \right\| \right\|} \xdef\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle}
$$
```

## 1. příklad

Máme symetrickou idempotentní matici  $P$  velikosti  $n \times n$ , což je matice **ortogonální projekce**.

a)

Jelikož je  $P$  symetrická, tak existuje spektrální rozklad tvaru  $P = U \Lambda U^T$

“ matice  $U$  je ortogonální a plné hodnosti

a jelikož je idempotentní  $P = PP$  Potom  $U \Lambda U^T = P = PP = U \Lambda \underbrace{U^T U}_I \Lambda U^T = U \Lambda^2 U^T$  A celkem dostáváme  $\Lambda^2 = \Lambda$ . Navíc jelikož je  $\Lambda$  diagonální, tak pro všechna vlastní čísla  $\lambda$  matice  $\Lambda$  platí  $\lambda^2 = \lambda \implies \lambda(\lambda - 1) = 0 \implies \lambda = 0 \text{ or } \lambda = 1$

“ Idempotentní matice  $P$  je invertibilní právě tehdy, když  $P = I$

b)

Jelikož  $P = U\Lambda U^T$ , pak  $U$  je plné hodnosti (je ortogonální), pak  $h(P) = h(U\Lambda U^T) = h(\Lambda) = |\{\lambda_i, \lambda_i = 1\}|$

c)

Z části **b)** máme  $\implies h(P) = \dots = \sum \lambda_i = \text{tr } \Lambda = \text{tr } \{\Lambda U U^T\}$   
 $\implies$  A jelikož pro stopu součinu matic platí  $\text{tr } \{A B C\} = \text{tr } \{C A B\}$  (invariantnost vůči cyklickým operacím), pak  $\implies h(P) = \dots = \text{tr } \{U \Lambda U^T\} = \text{tr } P$

d)

Je-li vektor  $y \in \text{im } P$ , pak  $P y = y$ . Pokud  $y \in \text{im } P$ , pak  $\exists z$ , že  $y = P z$

Definice obrazu  $\text{im } P$ :  $\text{im } P = \{y \in \mathbb{R}^n \mid \exists z \in \mathbb{R}^n : y = P z\}$

Pak  $P y = P (P z) = (P P) z = P z = y$

e)

Chceme ukázat, že projekce do menšího podprostoru je zároveň projekce do onoho většího prostoru

Nechť  $z \in \mathbb{R}^n$  je libovolné, projekce  $z$  do menšího prostoru je prvek většího prostoru.  $\tilde{P} z \in \text{im } \{\tilde{P}\} \leq \text{im } P$  Pak podle **d)** platí  $P(\tilde{P} z) = \tilde{P} z$   
 $P(\tilde{P} z) - \tilde{P} z = 0 \implies (P - \tilde{P}) z = 0$ , nicméně vektor  $z$  byl libovolný. To tedy znamená, že zobrazení  $P - \tilde{P}$  pošle všechny  $z \in \mathbb{R}^n$  na nulový vektor, tj.  $\ker(P - \tilde{P}) = \mathbb{R}^n$ . Z lineární algebry víme, že  $\dim \ker(A) + \dim \text{im } A = n$  pro  $A$  tvaru  $n \times n$ . A tedy  $\dim \text{im } \{P - \tilde{P}\} = 0 \implies P - \tilde{P} = 0$ .  
 Neboť  $P, \tilde{P}$  jsou ortogonální projekce, tak jsou symetrické. Celkem  $\tilde{P} P = \tilde{P}^T P^T = (\tilde{P} P)^T = \tilde{P}^T = \tilde{P} = P - \tilde{P}$

f)

Nechť  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  pevné. Mějme  $\mathbf{P} \mathbf{z} \in \lim P$  Vezměme libovolné  $\mathbf{y} \in \lim P$  a spočítáme  $\|\mathbf{y} - \mathbf{x}\|^2$  Pak  $\|\mathbf{y} - \mathbf{x}\|^2 = \|\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x} + \mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\|^2 = \text{scal} \{(\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}) + (\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x})\} \{(\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}) + (\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x})\}$

Pro skalární součin platí  $\text{scal} \{\mathbf{u}\} \{\mathbf{v}\} = \text{scal} \{\mathbf{v}\} \{\mathbf{u}\}$   $\text{scal} \{\mathbf{u} + \mathbf{v}\} \{\mathbf{w}\} = \text{scal} \{\mathbf{u}\} \{\mathbf{w}\} + \text{scal} \{\mathbf{v}\} \{\mathbf{w}\}$   $\text{scal} \{\mathbf{u}\} \{a\mathbf{v}\} = a \text{scal} \{\mathbf{u}\} \{\mathbf{v}\}, ; a \in \mathbb{R}$

Pak dostáváme  $\|\mathbf{y} - \mathbf{x}\|^2 = \|\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}\|^2 + 2 \text{scal} \{\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}\} \{\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\} + \|\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\|^2$

A zajímá nás hlavně  $\text{scal} \{\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}\} \{\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\}$ , tedy

$$\text{scal} \{\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}\} \{\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\} = (\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x})^T (\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}) = \mathbf{y}^T (\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}) - (\mathbf{P} \mathbf{x})^T \mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}^T \mathbf{x} = \mathbf{y}^T \mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{y}^T \mathbf{x} - \mathbf{x}^T \mathbf{P} \mathbf{x} + \mathbf{x}^T \mathbf{x} = \mathbf{y}^T \mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{y}^T \mathbf{x}$$

Jelikož  $\mathbf{y} \in \lim P$ , tak jistě  $\exists \mathbf{z} \in \mathbb{R}^n$  takové, že  $\mathbf{y} = \mathbf{P} \mathbf{z}$ . Z toho plyne

$$\mathbf{y}^T \mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{y}^T \mathbf{x} = (\mathbf{P} \mathbf{z})^T \mathbf{P} \mathbf{x} - (\mathbf{P} \mathbf{z})^T \mathbf{x} = \mathbf{z}^T \underbrace{\mathbf{P}^T \mathbf{P}}_{\mathbf{P}} \mathbf{x} - \mathbf{z}^T \underbrace{\mathbf{P}^T}_{\mathbf{P}} \mathbf{x} = 0$$

Celkem  $\|\mathbf{y} - \mathbf{x}\|^2$  závisí pouze na  $\|\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\|^2$  a  $\|\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}\|^2 + \underbrace{2 \text{scal} \{\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}\} \{\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\}}_{0} + \|\mathbf{y} - \mathbf{P} \mathbf{x}\|^2 \geq \|\mathbf{P} \mathbf{x} - \mathbf{x}\|^2$  a rovnost nastane pouze v případě  $\mathbf{P} \mathbf{x} = \mathbf{y}$ .

## Zadání v R

Vykreslit si grafy hustot a distribučních funkcí pro

- $N(0,1)$  a spočítat  $P(X \leq 2)$
- Studentovo  $t(df = 5)$  a spočítat  $P(X \leq 2)$
- $\chi^2(df = 10)$  a spočítat  $P(X \leq 20)$
- Fisherovo  $F(5, 10)$  a spočítat  $P(X \leq 2)$

a vypočtete 95% kvantil a zaznačte do grafu

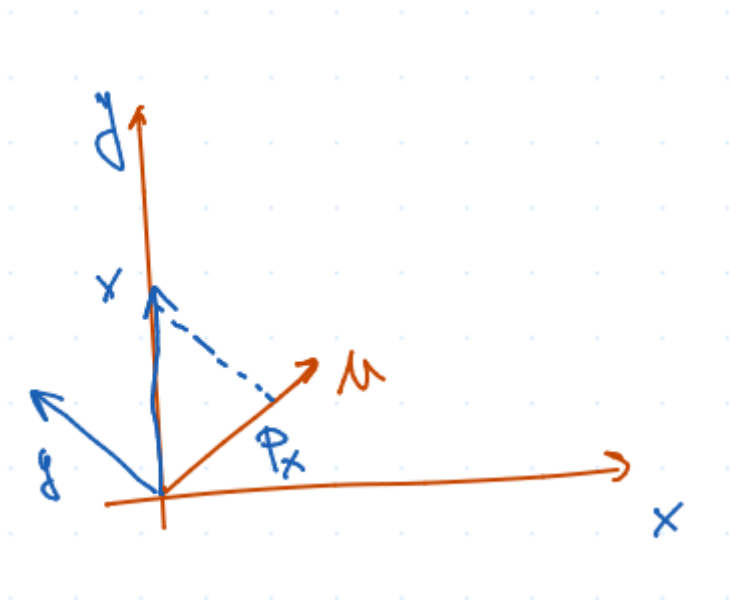
# 5. cvičení

```
$$ \xdef\mcal#1{\mathcal{#1}} \xdef\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle} \xdef\N{\mathbb N}
\xdef\R{\mathbb R} \xdef\Q{\mathbb{Q}} \xdef\Z{\mathbb{Z}} \xdef\D{\mathbb{D}}
\xdef\bm#1{\boldsymbol{#1}} \xdef\vv#1{\mathbf{#1}} \xdef\vp#1{\pmb{#1}}
\xdef\floor#1{\lfloor #1 \rfloor} \xdef\ceil#1{\lceil #1 \rceil} \xdef\grad#1{\mathrm{grad} , #1}
\xdef\ve{\varepsilon} \xdef\im#1{\mathrm{im}(#1)} \xdef\tr#1{\mathrm{tr}(#1)}
\xdef\norm#1{\left\| \left\| #1 \right\| \right\|} \xdef\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle}
\xdef\ex#1{\mathrm{E} , \left( #1 \right)} \xdef\exv#1{\mathrm{E} , \vv{#1}} $$
```

## 4. cvičení / 2. příklad

### a) i b)

Mějme vektor  $\vv{u} \in \mathbb{R}^n$  (takový, že  $\|\vv{u}\| = 1$ ), pak matice  $P = \frac{\vv{u} \vv{u}^T}{\|\vv{u}\|^2}$  je ortogonální projekce na  $\text{im} \{\vv{u}\}$ .



Pro ortogonální projekci platí

1.  $P = P \cdot P$  - idempotence projekce
2.  $P$  je symetrická (z ortogonality)

Pak  $P = \frac{\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2}$  a tedy  $PP = \frac{\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2} \frac{\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2}$

Z definice skalárního součinu  $\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle = \|\mathbf{u}\|^2$  a proto  $PP = \frac{\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2} = P$ , což zvláště platí pro  $\|\mathbf{u}\| = 1$ . Pro nějaké  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  máme  $P \mathbf{x} = \frac{\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle \langle \mathbf{v}, \mathbf{x} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2} = \frac{\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle \langle \mathbf{v}, \mathbf{x} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2} = \underbrace{\frac{\langle \mathbf{v}, \mathbf{u} \rangle \langle \mathbf{v}, \mathbf{x} \rangle}{\|\mathbf{u}\|^2}}_{\in \mathbb{R}} \mathbf{u} \in \text{im } U$

c)

Mějme  $\{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_p\}$  ortonormální vektory, pak matice  $P = U U^T$ , kde  $U = (\mathbf{u}_1 \mid \mathbf{u}_2 \mid \dots \mid \mathbf{u}_p)$ , je ortogonální projekce na  $\text{im } U$ .

Ukažme  $P \cdot P = U \underbrace{U^T U}_I U^T = U U^T$  a  $P \mathbf{x} = U U^T \mathbf{x} = U \begin{pmatrix} \langle \mathbf{u}_1, \mathbf{x} \rangle \\ \langle \mathbf{u}_2, \mathbf{x} \rangle \\ \vdots \\ \langle \mathbf{u}_p, \mathbf{x} \rangle \end{pmatrix} = \underbrace{\mathbf{u}_1 \langle \mathbf{u}_1, \mathbf{x} \rangle}_{\in \mathbb{R}} + \dots + \underbrace{\mathbf{u}_p \langle \mathbf{u}_p, \mathbf{x} \rangle}_{\in \mathbb{R}} \in \text{im } U$ , což je lineární kombinace vektorů  $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_p$  a jistě tedy  $P \mathbf{x} \in \text{im } U$ .

d) i e)

Máme lineárně nezávislé vektory  $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_n\}$ , pak  $P = A(A^T A)^{-1} A^T$  je ortogonální projekce.

Jednou možností by bylo použít spektrální rozklad  $A = U \Sigma V$ , čehož bychom dostali  $P = U U^T$ , což jsme ukázali v bodě c).

Druhá možnost je  $PP = A(A^T A)^{-1} \underbrace{A^T A(A^T A)^{-1}}_I A^T = P$ , což stejně fungovalo i pro pseudoinverzi. Dále  $A \mathbf{x} = \mathbf{y} \in \text{im } A$ , pak  $P \mathbf{y} = (A(A^T A)^{-1} A^T) \mathbf{y} = A \underbrace{(A^T A)^{-1} A^T A}_I \mathbf{x} = A \mathbf{x} = \mathbf{y}$

„ Zde jsme jen ukázali něco o  $\mathbf{y} \in \text{im } A$ , nikoliv o obecném  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^p$

## 5. cvičení / 1. příklad



Nechť  $\mathbf{X} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix}$  a  $DX = \text{Var } \mathbf{X} = \text{Cov}(\mathbf{X}, \mathbf{X})$  platí  $\text{Cov}(\mathbf{X}, \mathbf{X}) = \begin{pmatrix} \text{Cov}(X_1, X_1) & \text{Cov}(X_1, X_2) & \dots & \text{Cov}(X_1, X_n) \\ \text{Cov}(X_2, X_1) & \text{Cov}(X_2, X_2) & \dots & \text{Cov}(X_2, X_n) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \text{Cov}(X_n, X_1) & \text{Cov}(X_n, X_2) & \dots & \text{Cov}(X_n, X_n) \end{pmatrix}$

a)

Ukažme  $\mathbf{A} \mathbf{X} + \mathbf{b} = \mathbf{A} \mathbf{X} + \mathbf{b}$ , což je analogické k jednorozměrnému případu.

Pro  $i$ -tý prvek platí  $\sum_{k=1}^n a_{i,k} X_k + b_i = \sum_{k=1}^n X_k + b_i$ , což je, co jsme potřebovali.

b)

Ukažme  $\text{Var}(\mathbf{A} \mathbf{X} + \mathbf{b}) = \mathbf{A} \text{Var } \mathbf{X} \mathbf{A}^T$  což je opět analogie k  $D(aX + b) = a^2 D X$ .

Využijeme vlastnost kovariance. Tedy pro  $(i,j)$ -tý prvek matice  $\mathbf{A} \mathbf{X} + \mathbf{b}$  platí  $\text{Cov} \left( \sum_{k=1}^n a_{i,k} X_k + b_i, \sum_{l=1}^n a_{j,l} X_l + b_j \right) = \sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^n a_{i,k} a_{j,l} \text{Cov}(X_k, X_l) = \sum_{l=1}^n \left( \sum_{k=1}^n a_{i,k} \text{Cov}(X_k, X_l) \right) a_{j,l}$

c)

Máme ukázat  $\mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{X}^T \mathbf{X} + \text{tr}(\text{Var}(\mathbf{X}))$ , což je ekvivalentní s  $X_1^2 + X_2^2 + \dots + X_n^2 = X_1^2 + \dots + X_n^2 + DX_1 + \dots + DX_n$

Obecně platí  $\text{Var}(\mathbf{X}) = \mathbf{X} \mathbf{X}^T - \mathbf{X} \mathbf{X}^T$  a tedy  $\mathbf{X}^T \mathbf{X} = \mathbf{X}^T \mathbf{X} + \text{tr}(\mathbf{X} \mathbf{X}^T) = \mathbf{X}^T \mathbf{X} + \text{tr}(\text{Var}(\mathbf{X}) + \mathbf{X} \mathbf{X}^T) = \mathbf{X}^T \mathbf{X} + \text{tr}(\text{Var}(\mathbf{X})) + \text{tr}(\mathbf{X} \mathbf{X}^T) = \mathbf{X}^T \mathbf{X} + \text{tr}(\text{Var}(\mathbf{X}))$

# 7. cvičení

$\$ \def\mc{#1}{\mathcal{#1}} \def\sc{#1#2}{\langle #1, #2 \rangle} \def\N{\mathbb N}$   
 $\def\R{\mathbb R} \def\Q{\mathbb Q} \def\Z{\mathbb Z} \def\D{\mathbb D}$   
 $\def\bm{#1}{\boldsymbol{#1}} \def\vv{#1}{\mathbf{#1}} \def\vp{#1}{\mathbf{#1}}$   
 $\def\fl{#1}{\lfloor #1 \rfloor} \def\ce{#1}{\lceil #1 \rceil} \def\grad{#1}{\mathrm{grad} , #1}$   
 $\def\ve{\varepsilon} \def\im{#1}{\mathrm{im}(#1)} \def\tr{#1}{\mathrm{tr}(#1)}$   
 $\def\norm{#1}{\left\| \right\|_{#1}} \def\sc{#1#2}{\langle #1, #2 \rangle}$   
 $\def\ex{#1}{\mathrm{E} , \left( #1 \right)} \def\exv{#1}{\mathrm{E} , \vv{#1}} \$$

Nechť  $\vv{Y}$  jsou data,  $\hat{\vv{Y}} = \vv{X} \hat{\vv{\beta}}$ ,  $\text{E} \hat{\vv{Y}} = \text{E} \vv{Y}$  je odhad  $\vv{Y}$  a  $\vv{e}$  je odhad  $\vp{\ve}$ .

A máme **celkovou sumu čtverců**  $TSS = \sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{Y})^2$  také **vysvětlovanou sumu čtverců**  $ESS = \sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2$  a neposlední řadě **reziduální sumu čtverců**  $RSS = \sum_{i=1}^n (Y_i - \hat{Y}_i)^2$

A platí  $TSS = RSS + ESS$

a necht'  $R^2$  je **koeficient determinace**  $R^2 = \frac{ESS}{TSS} \in (0, 1]$  a **adjustovaný koeficient determinace**  $R^2_{adj} = 1 - \frac{\text{cfrac}\{RSS\}\{n-p\}}{\text{cfrac}\{TSS\}\{n-1\}}$

Dále  $\hat{\sigma}^2 = \frac{RSS}{n-p}$  a  $\text{var}(\hat{\vp{\beta}}) = \hat{\sigma}^2 (\vv{X}^T \vv{X})^{-1}$  Přičemž  $\text{var}(\hat{\vp{\beta}})$  dostaneme pomocí `vcov(<model>)`

# 9. cvičení

**a)** IS pro  $\beta_i$ :  $T_i = \frac{\hat{\beta}_i}{\sqrt{\hat{\sigma}^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}_{i,i}}} \sim t(n-p)$

Pak  $P(t_i \in [t_{\frac{\alpha}{2}(n-p)}, t_{1-\frac{\alpha}{2}(n-p)}]) = 1 - \alpha$   
 $t_{\frac{\alpha}{2}(n-p)} \leq T_i \leq t_{1-\frac{\alpha}{2}(n-p)}$   
 $\frac{\hat{\beta}_i - \hat{\beta}_i}{\sqrt{\hat{\sigma}^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}_{i,i}}} \leq t_{1-\frac{\alpha}{2}(n-p)}$   
Z čehož dostaneme  $\hat{\beta}_i \in (\hat{\beta}_i \pm t_{1-\frac{\alpha}{2}(n-p)} \sqrt{\hat{\sigma}^2 (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1}_{i,i}})$

**b)**  $T = \frac{\mathbf{a}^T \mathbf{\beta}}{\sqrt{\hat{\sigma}^2 \mathbf{a}^T (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{a}}} \sim t(n-p)$

$\left( \mathbf{a}^T \mathbf{\beta} \pm t_{1-\frac{\alpha}{2}(n-p)} \sqrt{\hat{\sigma}^2 \mathbf{a}^T (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{a}} \right)$

A regresní přímka pro dívky bude mít tvar  $y = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x$  Pro chlapce:  $y = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_2 + (\hat{\beta}_1 + \hat{\beta}_3) x$  IS pro  $\beta_1 + \beta_3$ , tedy  $\mathbf{a} = (0, 1, 0, 1)$

**d)** Při počítání predikčního intervalu zohledňujeme chybu u "nového pozorování". Tedy odhad rozptylu je  $\hat{\sigma}^2 (\mathbf{x}^T (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{x} + 1)$   
 $\implies T = \frac{\mathbf{x}^T \mathbf{\beta}}{\sqrt{\hat{\sigma}^2 (1 + \mathbf{x}^T (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{x})}} \sim t(n-p)$

```
# Confidence interval
predict(..., interval = "confidence")

# Or
predict(..., interval = "prediction")
```

# 10. cvičení

```


$$\begin{aligned}
&\def\mc{#1}{\mathcal{#1}} \def\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle} \def\N{\mathbb{N}} \\
&\def\R{\mathbb{R}} \def\Q{\mathbb{Q}} \def\Z{\mathbb{Z}} \def\D{\mathbb{D}} \\
&\def\bm#1{\boldsymbol{#1}} \def\vv#1{\mathbf{#1}} \def\vp#1{\pmb{#1}} \\
&\def\flr#1{\lfloor #1 \rfloor} \def\ceil#1{\lceil #1 \rceil} \def\grad#1{\mathrm{grad} , #1} \\
&\def\ve{\varepsilon} \def\im#1{\mathrm{im}(#1)} \def\tr#1{\mathrm{tr}(#1)} \\
&\def\norm#1{\left\| \right\| #1} \def\scal#1#2{\langle #1, #2 \rangle} \\
&\def\ex#1{\mathrm{E} , \left( #1 \right)} \def\exv#1{\mathrm{E} , \vv{#1}} \\
&\def\mtrx#1{\begin{pmatrix} #1 \end{pmatrix}}
\end{aligned}$$

```

**Scheffeho věta** 
$$P\left(\|\vv{b}^T A(\hat{\beta} - A\beta)\|^2 \leq m F_{1-\alpha}(m, n-p)\right) \geq 1-\alpha$$
 
$$\sum \vv{b}^T A(\vv{X}^T \vv{X})^{-1} A^T \vv{b} = 1-\alpha$$
 
$$\forall b \in \mathbb{R}^m, \text{ je-li matice } A \text{ typu } m \times p \text{ plné hodnoty.}$$

Příklad 
$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 \cdot \text{Height}_i + \beta_2 \cdot \text{Sex}_i + \beta_3 \cdot (\text{Height} + \text{Sex})_i + \varepsilon_i, \quad \varepsilon_i \sim N(0, \sigma^2)$$
 a chceme zkonstruovat 95% PS pro chlapce a dívky

**1)** Napíšeme tvar reg. křivky

- d:  $y = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x$
- ch:  $y = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_2 + (\hat{\beta}_1 + \hat{\beta}_3)x$

**2)** Zvolíme vhodný tvar  $\vv{b}$  a  $A$ :

- d:  $\vv{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ , pak  $\begin{pmatrix} 1 & x \end{pmatrix} \overbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}}^A \begin{pmatrix} \hat{\beta}_1 \\ \hat{\beta}_2 \\ \hat{\beta}_3 \\ \hat{\beta}_4 \end{pmatrix}$
- ch:  $\vv{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix}$ , pak  $\begin{pmatrix} 1 & x \end{pmatrix} \overbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}}^A \begin{pmatrix} \hat{\beta}_1 \\ \hat{\beta}_2 \\ \hat{\beta}_3 \\ \hat{\beta}_4 \end{pmatrix}$

Nejprve počítejme pro dívky, Označme  $\vv{b}^T A = \vv{x}^T = (1, x, 0, 0)$  **3)** Odvodíme tvar pásu spolehlivosti (PS) 
$$P\left(\|\vv{x}^T \hat{\beta} - \underbrace{\vv{x}^T \beta}_y\|^2 \leq 2 F_{1-\alpha}(2, n-4) \sigma^2 \vv{x}^T (\vv{X}^T \vv{X})^{-1} \vv{x}\right) = 1-\alpha$$
 kde  $y$  je náhodná proměnná. Upravujme

$$P\left(\|\vv{x}^T \hat{\beta} - y\| \leq \sqrt{2 F_{1-\alpha}(2, n-4) \sigma^2 \vv{x}^T (\vv{X}^T \vv{X})^{-1} \vv{x}}\right) = 1-\alpha$$

- pro  $\vv{x}^T \hat{\beta} - y > 0$  dostáváme **dolní hranici** 
$$P(y \geq \vv{x}^T \hat{\beta} - \sqrt{2 F_{1-\alpha}(2, n-4) \sigma^2 \vv{x}^T (\vv{X}^T \vv{X})^{-1} \vv{x}}) = 1-\alpha$$
- nebo pro  $\vv{x}^T \hat{\beta} - y < 0$  dostáváme **horní hranici** 
$$P(y \leq \vv{x}^T \hat{\beta} + \sqrt{2 F_{1-\alpha}(2, n-4) \sigma^2 \vv{x}^T (\vv{X}^T \vv{X})^{-1} \vv{x}})$$

$$\right) = 1 - \alpha \quad \square \square$$